

# Desenvolvimento de uma Plataforma Aberta de Hardware e Software para a Construção de uma Rede de Detectores de Raios Cósmitos

---

G. Saito, M. Leite, M. Kuriyama, R. de Paula, R. Menegasso

Instituto de Física da USP

30 de Novembro de 2020 - I Encontro sobre  
Divulgação e Ensino de Física de Partículas



# Proposta e objetivos

---

Criar uma rede de detectores de raios cósmicos em escolas pública e privadas envolvendo estudantes e professores na montagem e análise de dados, motivando o estudo de tópicos de física de partículas e tecnologias derivadas.

- Coletar dados de detectores construídos pelos alunos e
- Disponibilizar ferramentas para análise dos dados;
- Baixo custo, operação segura e flexibilidade;
- Proposta pedagógica de longo prazo;
- Cobertura de uma área extensa.

# Características

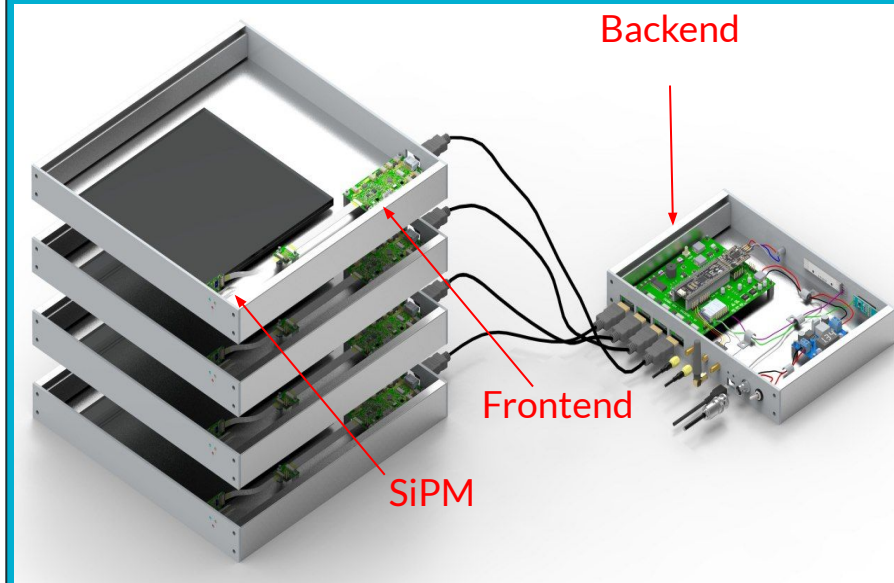
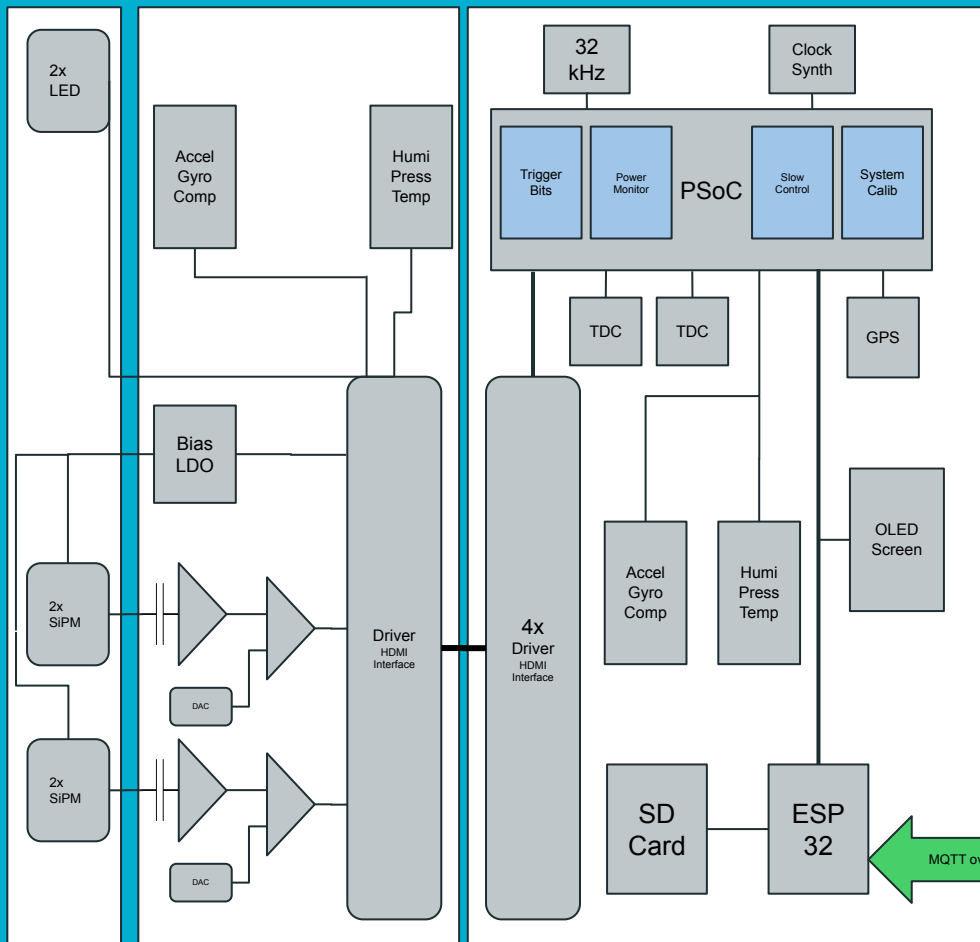
---

- 8 canais de detecção por estação
- Cintiladores Plásticos
- Fotomultiplicadoras de Silício (baixa tensão de operação)
- Marcação de tempo via GPS (dezenas de nanosegundos de acurácia)
- Detecção do plano de orientação (bússola, giroscópio e acelerômetro)
- Coordenadas da estação
- Conexão Wi-Fi
- Medida de temperatura, umidade, pressão
- Auto-calibração
- Baixo custo e simples de operar!

# SiPM

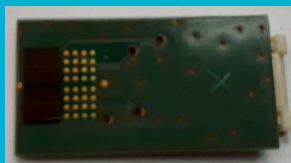
## 1 a 4 Frontends

## Backend

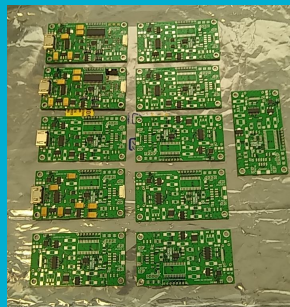


# Placas desenvolvidas

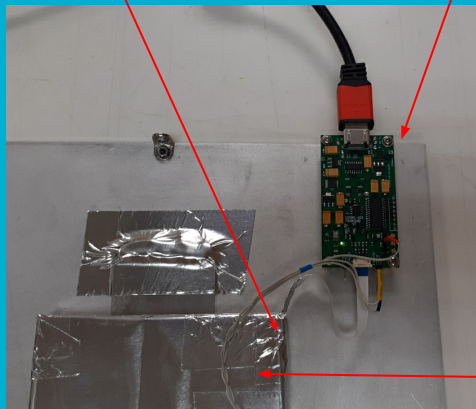
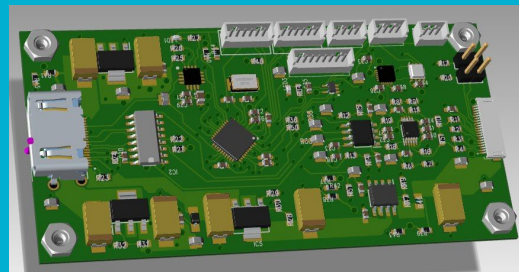
SiPM



Frontend



Frontend 2  
Já em desenvolvimento



Cintilador

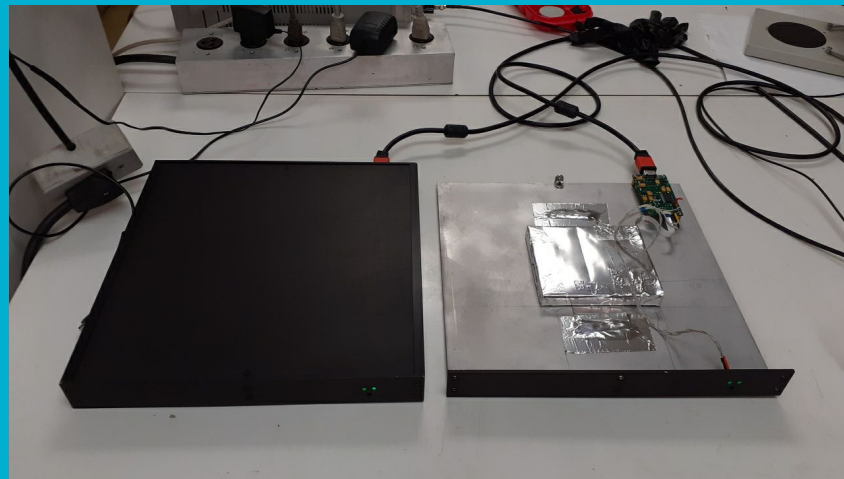
Backend



# Protótipo Funcional

Totalmente projetado na USP

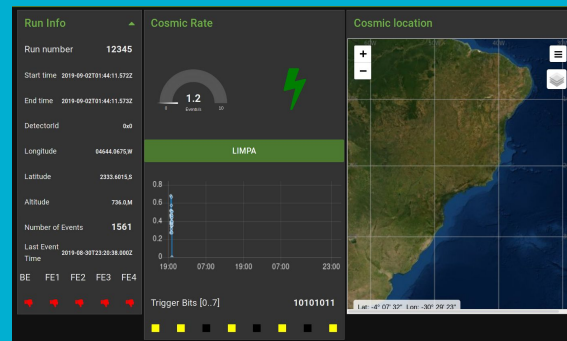
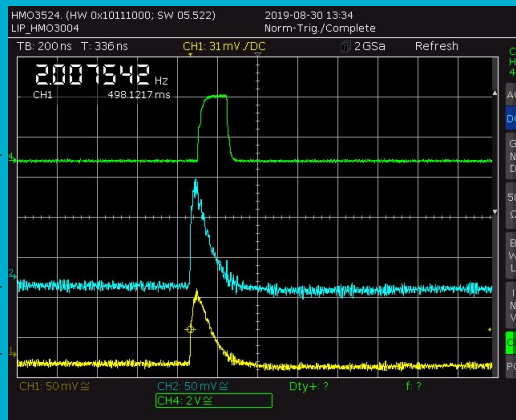
- Desenvolvimento do firmware
- Primeira coleta de dados



Coincidência  
dos Sinais

Sinal do SiPM

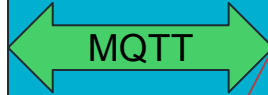
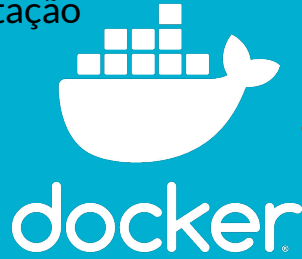
Sinal do SiPM



# Software

```
b"\xaa\xbb\x1f\x00#\x00\x00\x00\x80\x01\x00f\xed\x00c\x00\x00}\x80\x08\x95\x01W\x17\x00\x91\x9a\xda\xfd\xfe\x6\x6\xcc\xdd"
```

Mensagem enviada pela estação



MQTT Broker

Painel de Controle

Reconstrução da Mensagem

Database (SQL)



Monitoramento Contínuo (Grafana)



Análise



```
Tutorial 1
Objetivo do Tutorial
1. Criar um container Docker
2. Instalar o MySQL no container
3. Conectar o Jupyter ao MySQL

1. Criar o container Docker
O primeiro passo é criar o container Docker. Para isso, vamos usar o comando docker run para criar um container baseado na imagem mysql/mysql-server.

2. Instalar o MySQL no container
Para instalar o MySQL no container, vamos usar o comando docker exec para executar o comando apt-get install no container.

3. Conectar o Jupyter ao MySQL
Para conectar o Jupyter ao MySQL, vamos usar o comando docker exec para executar o comando mysql no container.
```

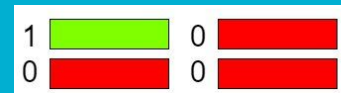
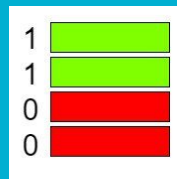
# Dados

— Salvos no Banco de Dados:

- Instante em que ocorreu o trigger
- Sensores que detectaram o evento
- ID e posição da estação
- Largura do sinal
- RunNumber & CosmicBlock
- # Eventos detectados
- Tensão de bias e threshold dos detectores
- Sensores
- Calibração
- Informações extras do GPS

Provisoriamente disponível em: <https://mybinder.org/v2/gh/Materloki/Cosmic-Binder/HEAD>

Bits de Trigger



Exemplo de dado salvo: quais sensores detectaram um sinal naquele evento



# Interface de Análise

- Acesso persistente via JupyterHub
- Ambiente Python via Jupyter Notebook
- Bibliotecas de análise de dados
- Dados públicos disponíveis no banco de dados



**Roteiro para análise de dados do Detector de Raios Cósmicos**

O intuito desse Notebook é entender e analisar os dados salvos provenientes do detector instalado na sua escola. Aqui passaremos a entender um pouco como o Python funciona e como analisar dados nesse ambiente! Para cumprir esse objetivo seguiremos a seguinte ordem:

- Importaremos os dados de um arquivo `csv`
- Exploraremos o que tem nesse arquivo por meio de funções proporcionadas pelas bibliotecas
- Vamos gerar gráficos para visualizar os eventos

**Importando Bibliotecas**

Para que as funções que usaremos nesse programa funcionem e necessário carregar o que chamamos de **Bibliotecas**. Essas são outros programas que contêm funções criadas por outros pessoas que nos permitem utilizar ferramentas já prontas para nos ajudar a criar o nosso programa

```
Entrée [1]: import pandas as pd
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
import cosmic
matplotlib inline
```

Vamos entender o que cada uma delas faz e porque elas são importantes para o nosso trabalho:

O **Numpy** é uma poderosa biblioteca Python que é usada principalmente para realizar cálculos em vetores multidimensionais (listas, matrizes e tensores de maiores dimensões). O **Numpy** fornece um grande conjunto de funções e operações de biblioteca que ajudam os programadores a executar facilmente cálculos numéricos. Além disso, essa biblioteca possui uma estrutura de dados própria, o **numpy array**, esses são equipados com um grande número de funções e operadores que ajudam a escrever rapidamente códigos de alto desempenho para vários tipos de cálculos.

Fonte: <https://medium.com/insights-ai/bibliotecas-numpy-d8389e0100>

Utilizamos essa biblioteca porque temos uma grande quantidade de dados que são salvos em uma grande tabela. As células dessas tabelas podem ser interpretadas pelo **Numpy**, o que nos ajuda pois a biblioteca conta com muitas funções úteis para fazermos aritmética com elas

**pandas**

Pandas é uma biblioteca que nos permite ler arquivos, como `txt`, `csv`, e `xlsx`, e extrair deles um **dataframe**. Um **dataframe** nada mais é do que uma tabela em que a biblioteca consegue manipular. Assim, podemos emergir, manipular e analisar os dados que colhemos dos sensores, tudo aqui no Python.

**matplotlib**

Matplotlib plota gráficos

**Abrindo a Base de Dados**

```
Entrée [12]: df = pd.read_csv("events.csv", index_col = "EventNumber")
```

Antes de partir para qualquer tipo de análise é uma boa prática tentar entender como os dados estão estruturados e dar uma olhada no dataset em geral.

```
Entrée [13]: print(df.info())
```

```
<class 'pandas.core.frame.DataFrame'>
Int64Index: 100000 entries, 100491 to 209490
Data columns (total 2 columns):
 #   Column      Non-Null Count  Dtype
---  ---
 0   TriggerBts  100000 non-null  int64
 1   Timestamp  100000 non-null  object
dtypes: int64(1), object(1)
memory usage: 2.3+ MB
None
```

- **Trigger Bts**: Configuração do sensor que recebeu o raió cósmico;
- **Timestamp**: Horário que aconteceu o evento.

Temos que os dados são majoritariamente numéricos e somente a coluna **Timestamp** é do tipo `object`, isso ocorre porque eles são lidos como strings no documento `csv`. Olhando eles entenderemos melhor o que representam.

Agora veremos como são as linhas da base de dados:

```
Entrée [14]: df.head()
```

```
Out[14]:
```

EventNumber	TriggerBts	Timestamp
100491	100011	1999-09-29 13:50:03
100492	100011	1999-09-29 13:50:03

Provisoriamente disponível em: <https://mybinder.org/v2/gh/Materloki/Cosmic-Binder/HEAD>

# Análise

- Filtragem de eventos
  - Intervalo de horário
  - Posição
  - Sensores
  - Bits de trigger
  - Configuração da estação
- Construção de histogramas e gráficos
  - Frequência de eventos
- Média, desvio-padrão, correlação...
- Simultaneidade de eventos entre estações

## Análise e histogramas dos eventos

### Média de eventos por hora

Temos eventos de dois dias distintos, 29 e 30 de setembro de 2019. Vamos inicialmente ver quantos eventos aconteceram por hora:

```
In [7]: cosmic.MediaPorHora(df,dia=29)
```

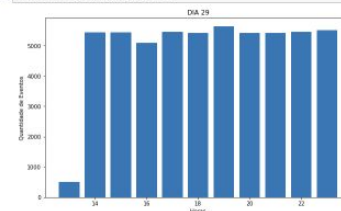
```
Media diária:4977.6363636364
hora
13    496
14    5420
15    5444
16    5086
17    5450
18    5412
19    5523
20    5416
21    5415
22    5463
23    5509
```

```
In [8]: cosmic.MediaPorHora(df,dia=30)
```

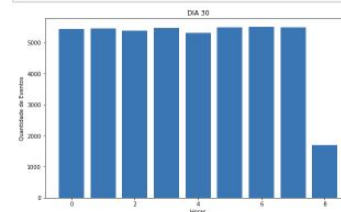
```
Media diária:5027.333333333333
hora
0    5445
1    5455
2    5394
3    5470
4    5389
5    5486
6    5588
7    5489
8    1690
```

Distribuição das diferentes ativações dos sensores

```
In [9]: cosmic.HistogramaPorHora(df,dia=29)
```

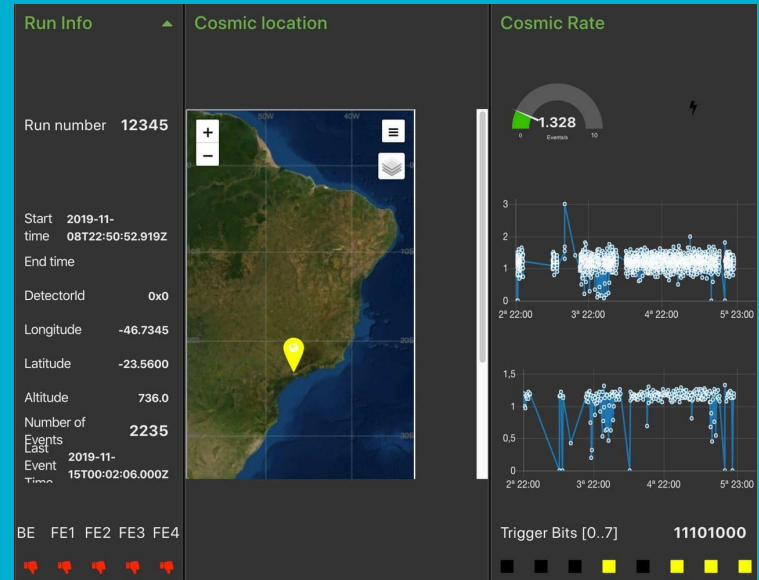


```
In [10]: cosmic.HistogramaPorHora(df,dia=30)
```



# Monitoramento

- Coleta de dados
  - Frequência de eventos
  - Posição da estação
  - Sensores
- Ajuste de parâmetros
  - Tensão de polarização dos SiPM
  - Tensão limiar de detecção dos sinais
  - Seleção dos bits de trigger
- Situação da infraestrutura de servidores
  - CPU, memória, rede
  - Usuários conectados



Painel de monitoramento com NodeRed

# Comentários Finais

---

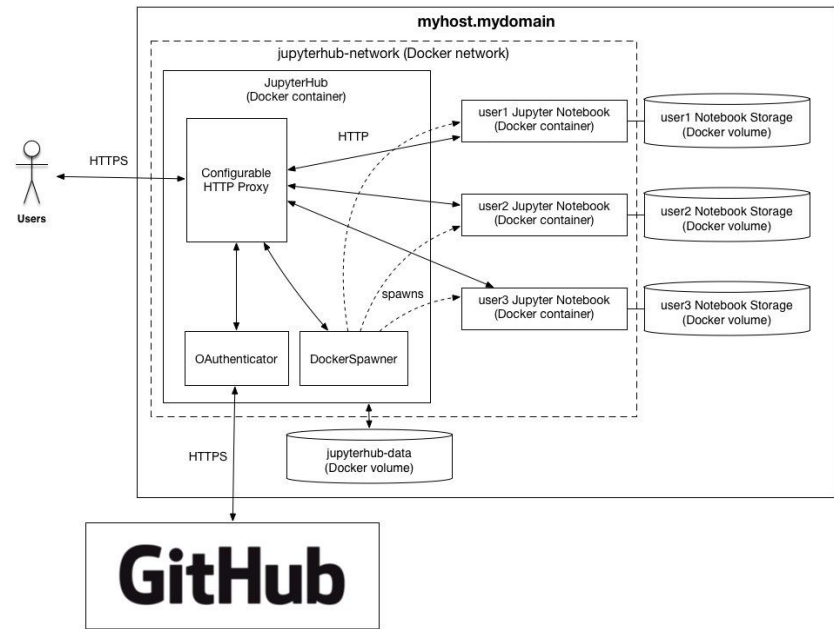
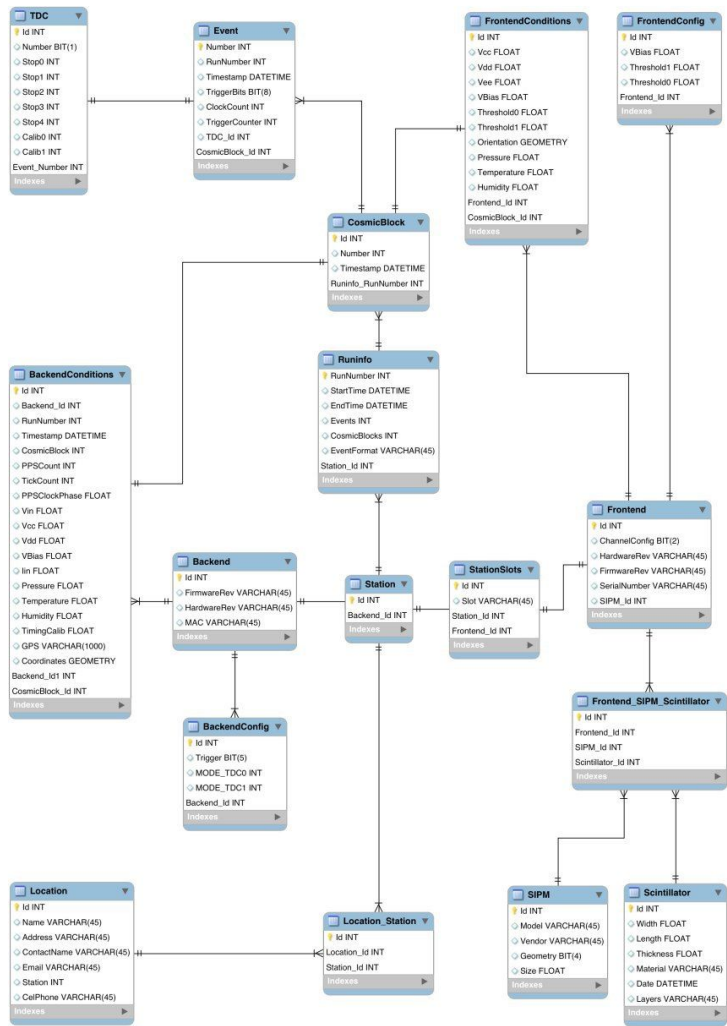
- Protótipo Funcional
- Desenvolvendo a segunda iteração da estação
- Infraestrutura de software em servidores na USP

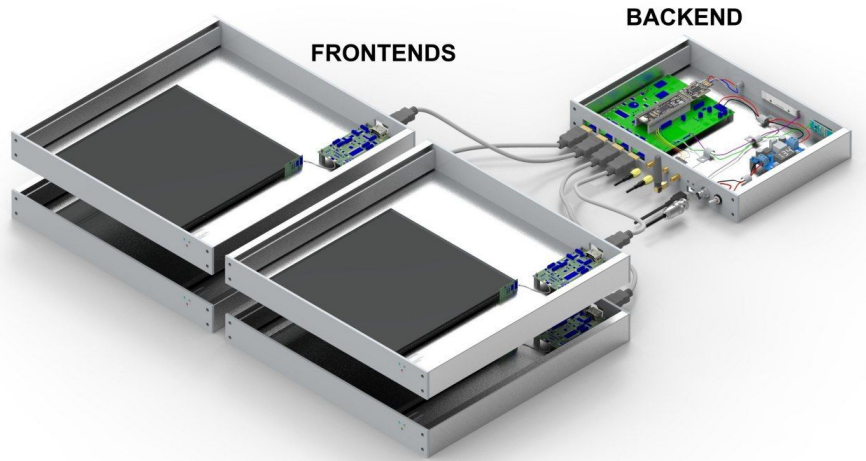
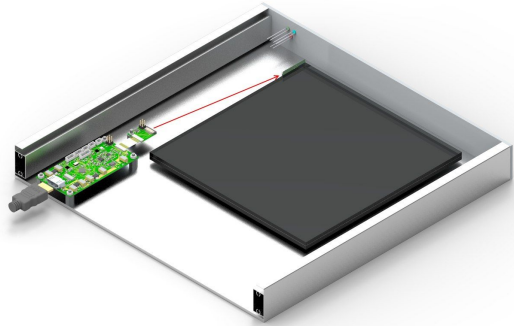
Agradecemos a RENAFAE pelo apoio na construção do protótipo.



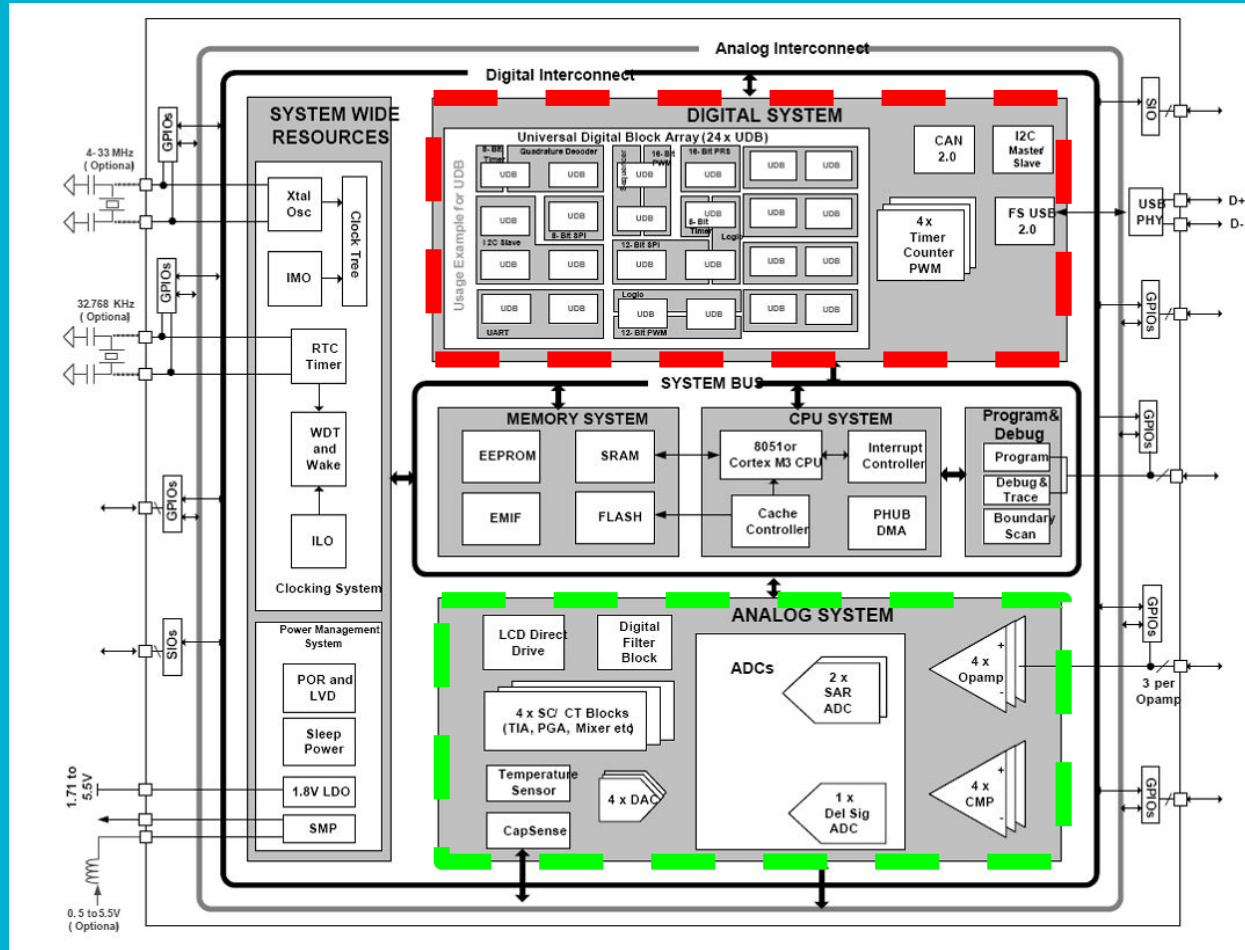
---

# Backup



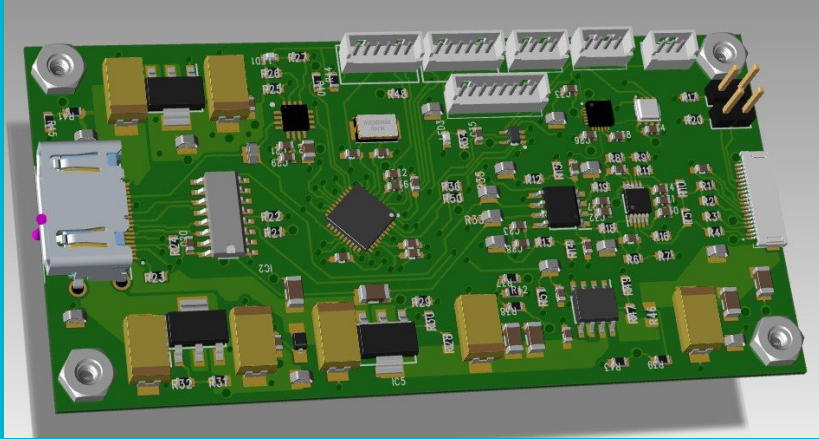


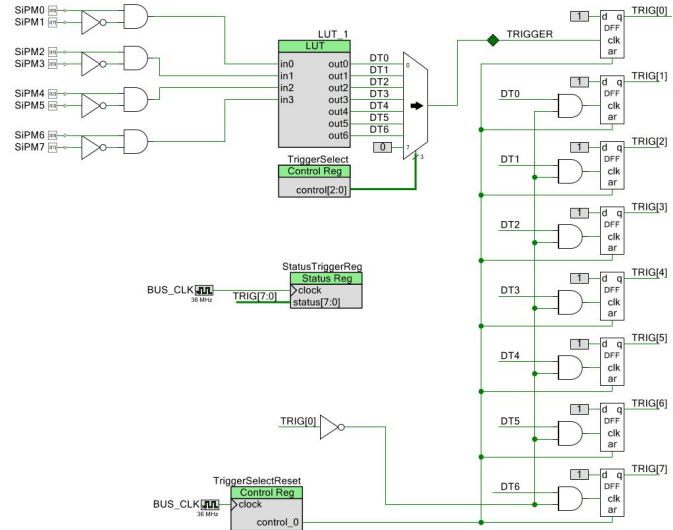
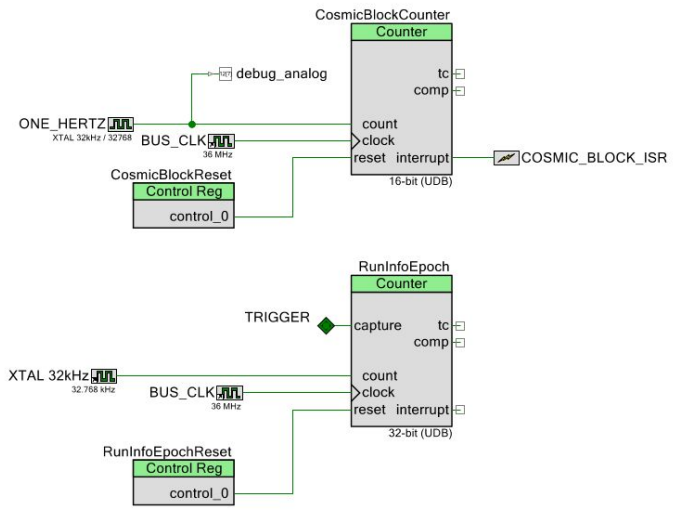
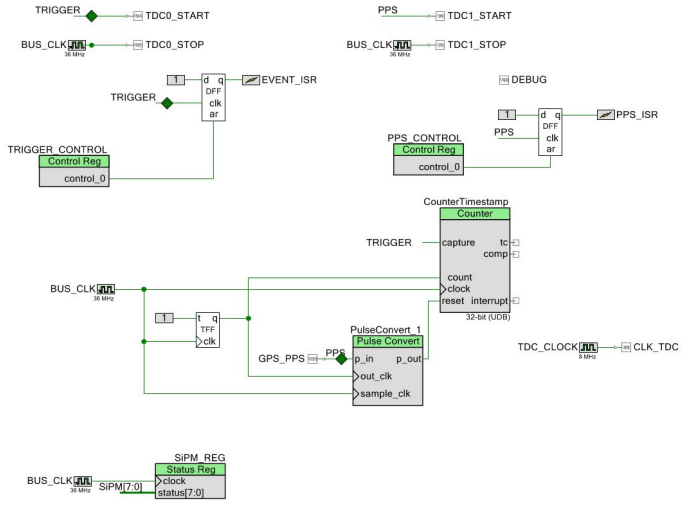
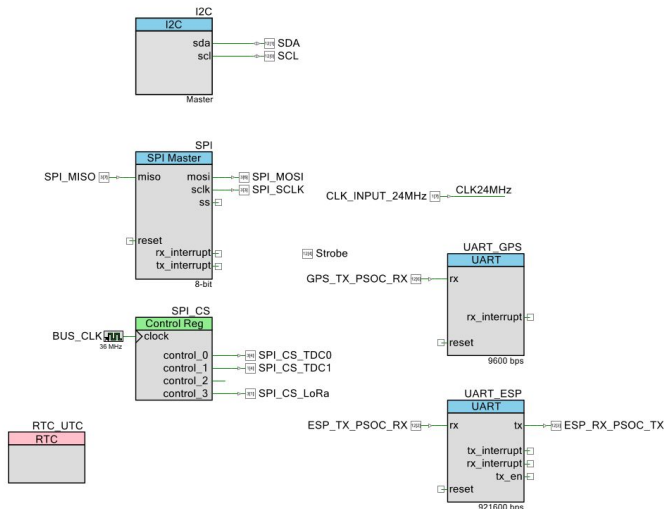
# Baseado em um Cypress PSoC 5L

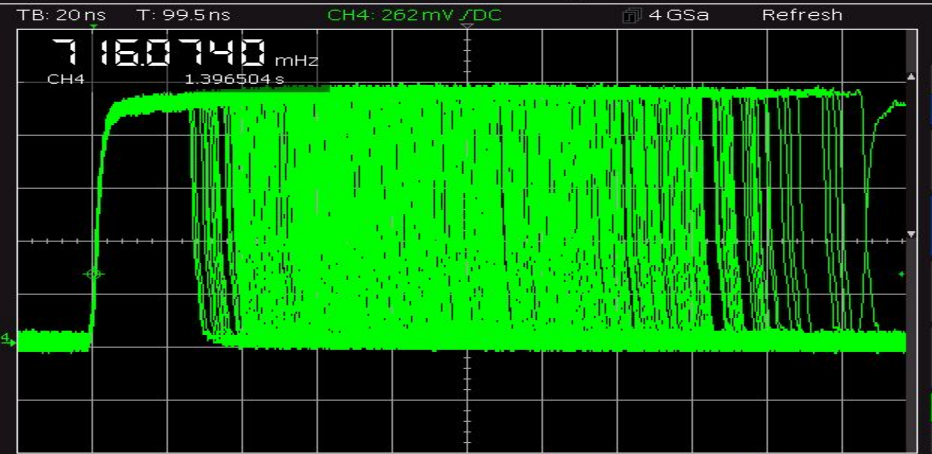




—

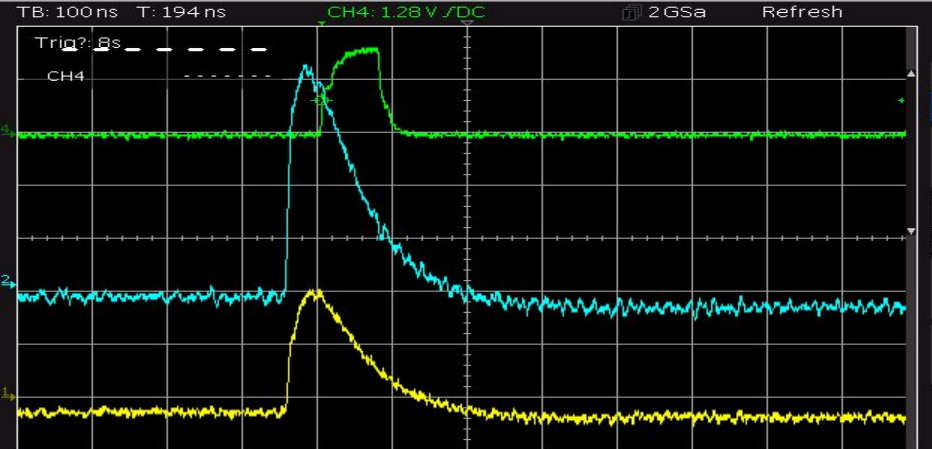






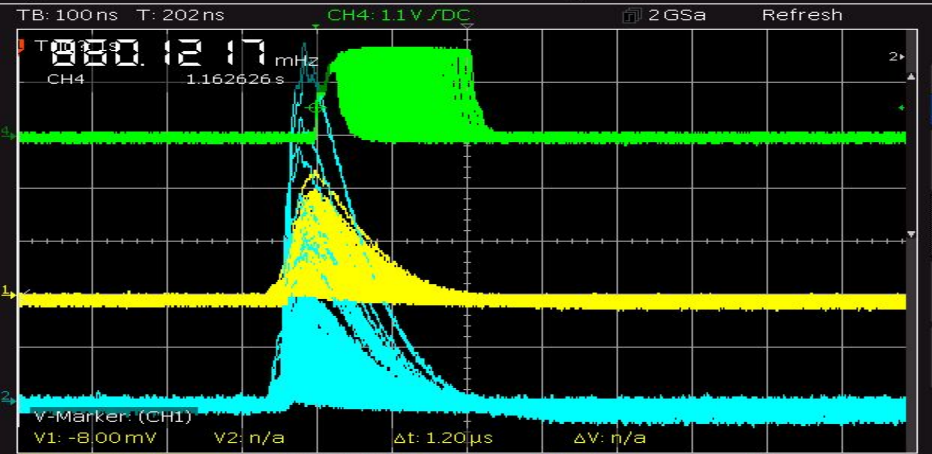
CH4: 200 mV  $\cong$   $\Omega$

Dty+: ? f: ?



CH2: 50 mV  $\cong$   
CH4: 2 V  $\cong$

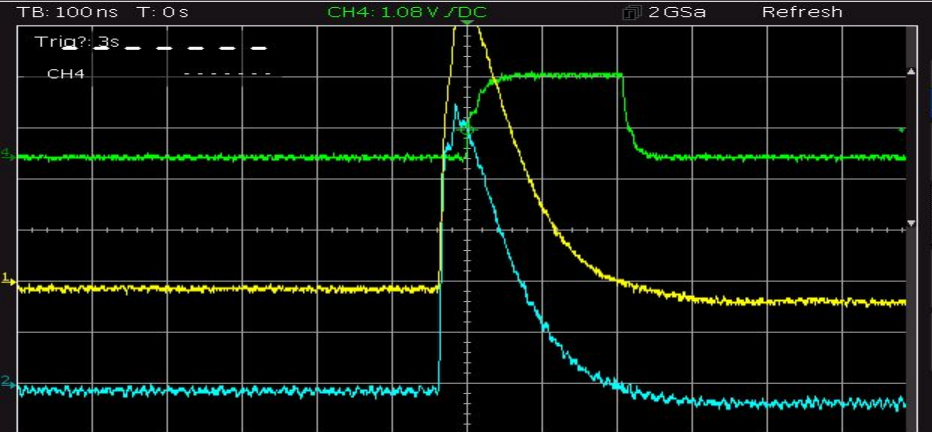
Dty+: ? f: ?



CH1: 200 mV  $\cong$

CH2: 200 mV  $\cong$   
CH4: 2 V  $\cong$

Dty+: ? f: ?



CH1: 100 mV  $\cong$

CH2: 100 mV  $\cong$   
CH4: 2 V  $\cong$

Dty+: ? f: ?



All Products



United States English USD

PRODUCTS

MANUFACTURERS

RESOURCES

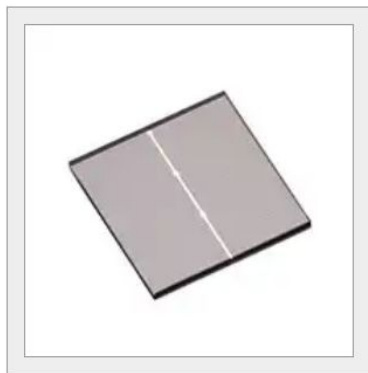
TOOLS

Login or REGISTER

0 ITEM(S)

Product Index > Sensors, Transducers > Optical Sensors - Ambient Light, IR, UV Sensors > Broadcom Limited AFBR-S4N44C013

Add To Favorites Share



Product Overview

Digi-Key Part Number	516-4280-ND
Quantity Available	268 Can ship immediately
Manufacturer	<a href="#">Broadcom Limited</a>
Manufacturer Part Number	AFBR-S4N44C013
Description	SENSOR OPT 420NM UV
Manufacturer Standard Lead Time	12 Weeks
Detailed Description	Optical Sensor Ultraviolet (UV) 420nm

Price & Procurement

Quantity

516-4280-ND

Customer Reference

Add to Cart

All prices are in USD.

Price Break	Unit Price	Extended Price
1	26.41000	\$26.41
10	23.33500	\$233.35
100	17.80830	\$1,780.83
500	16.33452	\$8,167.26

Submit a request for quotation on quantities greater than those displayed.

Documents & Media

Datasheets	<a href="#">AFBR-S4N44C013 Datasheet</a>
Featured Product	<a href="#">AFBR-S4N44C013 NUV-HD Silicon Photomultiplier (SiPM)</a>
Online Catalog	<a href="#">AFBR-S4N44C013</a>

You May Also Be Interested In



TI Home > Semiconductors > Sensors > Specialty sensors > Ultrasonic >

## TDC7200(ACTIVE)

In English | Alert me

Time-to-digital converter for time-of-flight (ToF) applications for LIDAR and ultrasonic



DATASHEET

**TDC7200 Time-to-Digital Converter for Time-of-Flight Applications in LIDAR, Magnetostrictive and Flow Meters datasheet (Rev. D)**

[View now](#) | [Download](#)

### Top purchased products for TDC7200

Part number	Buy from TI store	TI store inventory	Price   QTY	Package   Pins
TDC7200PW	<a href="#">Add to cart</a>	3791	0.96   1ku	TSSOP (PW)   14
TDC7200PWR	<a href="#">Add to cart</a>	6236	0.80   1ku	TSSOP (PW)   14

[View all \(2\)](#)

## Description

The TDC7200 is a Time-to-Digital Converter (TDC) for ultrasonic sensing measurements such as water flow meter, gas flow meter, and heat flow meter. When paired with the TDC1000 (ultrasonic analog-front-end), the TDC7200 can be a part of a complete TI ultrasonic sensing solution that includes the MSP430, power, wireless, and source code.

The Time to Digital Converter (TDC) performs the function of a stopwatch and measures the elapsed time (time-of-flight or TOF) between a START pulse and up to five STOP pulses. The ability to measure from START to multiple STOPS gives users the flexibility to select which STOP pulse yields the best echo performance.

[View more](#)

## Features

- Resolution: 55 ps
- Standard Deviation: 35 ps
- Measurement Range:
  - Mode 1: 12 ns to 500 ns
  - Mode 2: 250 ns to 8 ms
- Low Power Consumption: 0.5  $\mu$ A (2 SPS)
- Supports up to 5 STOP Signals
- Autonomous Multi-Cycle Averaging Mode for Low

## Diagram



TDC7200 - Functional Diagram



—

